



www.fasep.it

MANUALE Utilizzatore

B141

BALATRON B141.G2.TC MANUALE DELL'UTILIZZATORE



B141.G2.T

per ogni informazione, prego contattare:

e-mail:

FASEP 2000 srl
Via Faentina 96
50032 Ronta (Fi) Italy
Tel. #39 055 840 3126
Fax #39 055 2691906

www.fasep.it
info@fasep.it

AVVERTENZE

.Questo documento contiene informazioni di proprietà della FASEP 2000 srl e tutti i diritti sono riservati, protetti da Copyright. Questo manuale non può essere fotocopiato o riprodotto in alcun modo senza l'autorizzazione scritta della FASEP 2000 srl

.FASEP 2000 srl si riserva il diritto di aggiornare il firmware, il software e la documentazione senza obbligo di avvisare alcuna persona o società. Le informazioni contenute in questo documento sono soggette a modifiche senza preavviso.

.Prima di installare l'apparecchio descritto in questo manuale, l'utilizzatore deve leggere attentamente questo manuale per essere informato adeguatamente sull'installazione, l'uso e manutenzione del prodotto.

.La mancata lettura di questo manuale ed osservanza alle prescrizioni contenute può causare danni alle persone o alle cose.

.FASEP 2000 srl non potrà essere ritenuta responsabile per inconvenienti, rotture o incidenti dovuti a un'incompleta conoscenza di questo manuale o incompleta applicazione delle raccomandazioni descritte.

.FASEP 2000 srl non potrà essere ritenuta responsabile per inconvenienti, rotture o incidenti a seguito di modifiche non autorizzate sull'apparecchio, l'uso di accessori non originali o non autorizzati (vedi lista Accessori in questo manuale per un elenco di accessori originali utilizzabili per questo modello).

. FASEP 2000 srl non potrà essere ritenuta responsabile per ogni inconveniente, rottura o incidenti dovuti direttamente o indirettamente a interventi tecnici non autorizzati. L'assistenza da parte di tecnici non autorizzati annulla la garanzia ed ogni diritto del proprietario.

CONVENZIONI USATE

Per velocizzare il ritrovamento delle informazioni principali e facilitare la comprensione delle istruzioni, questo manuale usa le seguenti convenzioni tipografiche:

<NOME_DEL_BOTTONE>

Usato per indicare il nome del bottone sul pannello di controllo.

DISPLAY

Usato per indicare un testo o un numero visibile sul display o sul pannello di controllo.



SUGGERIMENTI

Contengono suggerimenti utili o soluzioni, in evidenza rispetto al resto del testo.



NOTA

Messaggi di questo tipo contengono informazioni importanti, evidenziate rispetto al resto del testo.



ATTENZIONE

Messaggi di questo tipo appaiono in corrispondenza di procedure che, se non eseguite propriamente possono portare alla perdita di dati o causare danni alla apparecchiatura.



PERICOLO

Messaggi di questo tipo appaiono in corrispondenza di procedure che, se non eseguite correttamente, possono causare danni alle persone o alle cose.

ISTRUZIONI ORIGINALI

INDICE DEI CONTENUTI

AVVERTENZE	ii
1 INTRODUZIONE	1-1
1.0 Uso previsto	1-1
1.1 Definizioni	1-1
2 INSTALLAZIONE	2-2
2.1 Movimentazione	2-2
2.2 Assemblaggio della macchina	2-2
2.3 Installazione	2-2
2.4 Collegamento Elettrico	2-2
3 USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO	3-1
3.1 Significato dei tasti sulla tastiera	3-1
3.2 Significato dei led	3-1
4 CALIBRAZIONE	4-1
4.1 Come calibrare l'equilibratrice B141.G2.T e B141.G2.TC	4-1
4.2 Come controllare la calibrazione	4-2
5 MISURA E CORREZIONE DELLO SQUILIBRIO	5-1
5.1 Montaggio della ruota sull'equilibratrice	5-1
5.2 Come fare la compensazione automatica della flangia usando la funzione AFC	5-1
5.3 Inserimento delle dimensioni del cerchio (autocarro)	5-2
5.4 Misurazione e correzione dello squilibrio	6-1
6 COME EFFETTUARE LA PROCEDURA DI OTTIMIZZAZIONE	7-1
7 COME UTILIZZARE LA FUNZIONE DI SPLIT	8-1
8 FUNZIONI SPECIALI	9-1
8.1 Entrare nel menu delle funzioni speciali	9-1
8.2 Diagnostica sensori	9-1
8.3 Statistica	9-1
8.4 Setup utilizzatore	9-1
APPENDICE	A-1
A: Dati Tecnici	A-1
B: Dati ambientali e Requisiti di Sicurezza	B-1
C: Errori e Malfunzionamenti riconosciuti dal Computer	C-1

1 INTRODUZIONE

1.0 Uso previsto

Questa unità è progettata per misurare e correggere squilibri statici e dinamici di ruote di veicoli, le cui dimensioni e pesi rientrino nel campo di lavoro specificato (vedi Appendice 'Dati Tecnici').

Questa unità è destinata all'utilizzo professionale. L'operatore deve essere propriamente istruito prima dell'uso. I corsi di istruzione non sono inclusi nel prezzo dell'unità e possono essere acquistati separatamente.

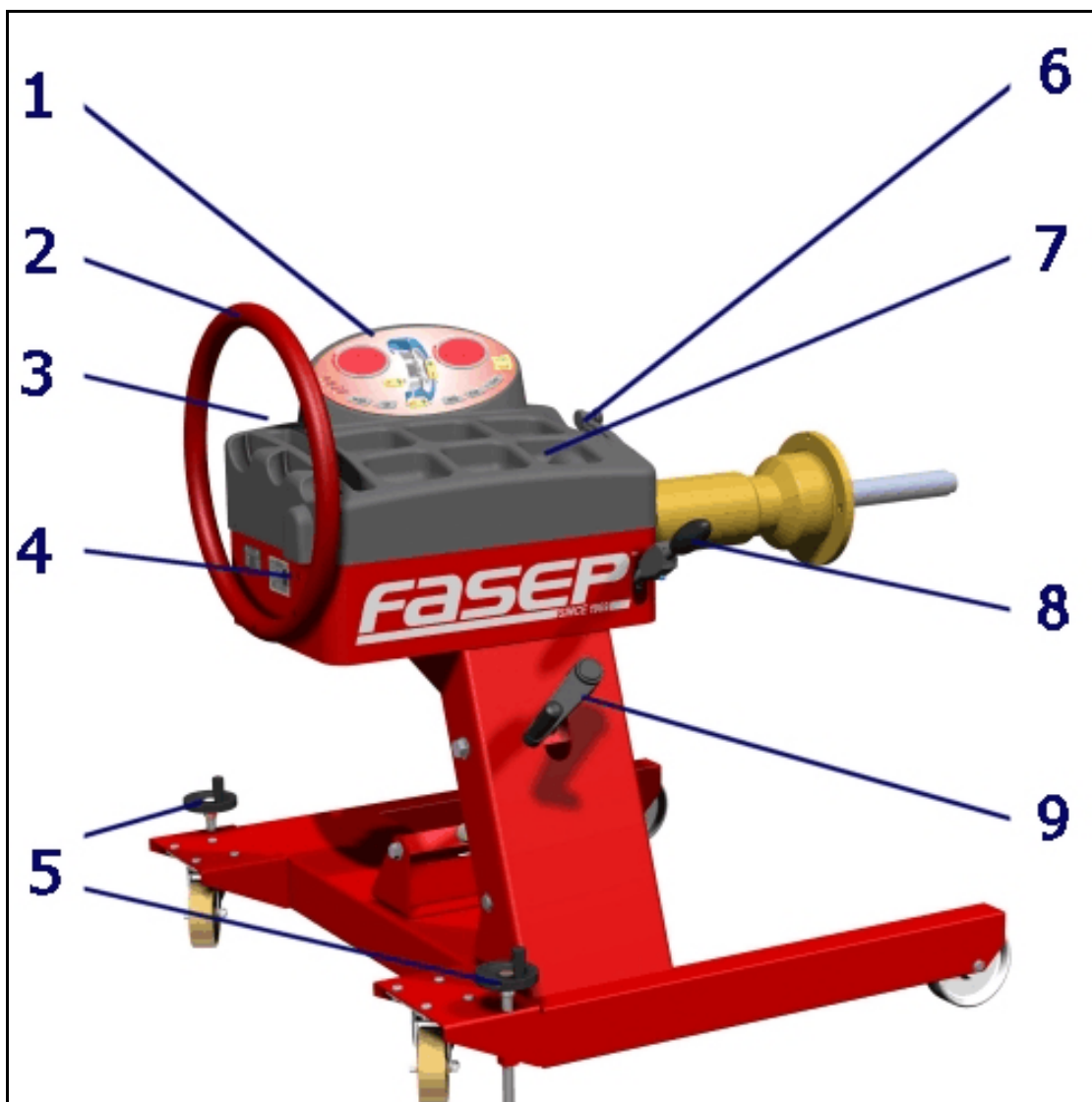
Questa unità è progettata per utilizzo in ambienti chiusi (vedi Appendice 'Caratteristiche Ambientali').



PERICOLO:

Questa macchina è progettata per l'equilibratura di ruote di veicoli, le cui dimensioni e pesi rientrano nel campo di lavoro specificato (vedi Appendice 'Dati Tecnici'). Speciali adattatori sono forniti a tale scopo. È esplicitamente vietato usare la macchina per far ruotare qualunque altra cosa che non sia una ruota per veicoli. Bloccaggi non accurati possono causare lo sgancio delle parti ruotanti, danneggiando la macchina, l'operatore o qualunque altra cosa nelle vicinanze.

1.1 Definizioni



1. Pannello di controllo
2. Maniglia per movimentazione
3. Presa carica batterie
4. Interruttore ON/OFF

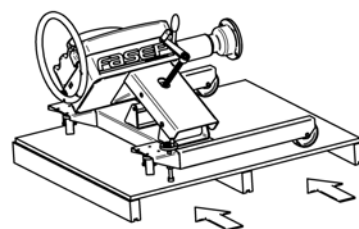
5. Volantini per livello e bloccaggio
6. Asta di misura
7. Porta piombi
8. Leva di frenata e bloccaggio
9. Manovella di sollevamento

2 INSTALLAZIONE

2.1 Movimentazione



ATTENZIONE Quando la macchina deve essere mossa: non sollevare mai l'equilibratrice dall'albero o parti vicine



2.2 Assemblaggio della macchina

Per facilitare il trasporto l'equilibratrice è smontata in più parti. Se necessario, saranno fornite istruzioni specifiche.

2.3 Installazione

L'equilibratrice deve essere livellata al pavimento e bloccata usando gli appositi volantini sul basamento.

2.4 Collegamento Elettrico



PERICOLO: La mancata osservanza di queste istruzioni può causare danni alla macchina o creare un pericolo elettrico ed annullerà la garanzia.

2.4.1 L'allacciamento elettrico deve essere effettuato da personale specializzato.

2.4.2 È richiesto un interruttore a parete. L'interruttore deve provvedere al controllo di accensione e arresto solo della macchina. L'interruttore deve provvedere alla attivazione e protezione da sovraccarico del circuito elettrico della sola macchina. Il dispositivo deve essere provvisto di circuito di interruzione differenziale e magnetotermico, tenendo conto delle Specifiche di Alimentazione della Vostra equilibratrice.

2.4.3 L'allacciamento della macchina deve essere effettuato tramite spina.

2.4.4 L'equilibratrice dovrà essere efficacemente collegata a terra. L'impianto elettrico è provvisto di apposito collegamento a terra.

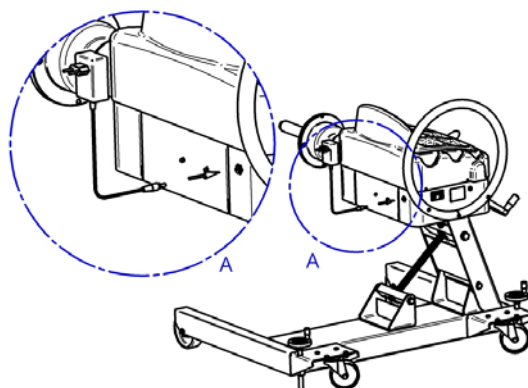
2.4.5 Fare attenzione che le Specifiche di Alimentazione della Vostra equilibratrice (vedere etichetta sulla macchina) siano compatibili con le specifiche elettriche della presa esterna di alimentazione.



PERICOLO Dopo aver effettuato l'allacciamento, la macchina è pronta a operare. Osservare sempre attentamente le norme di sicurezza quando si usa la macchina (vedere tabella Appendici per una vista delle principali norme di Sicurezza).

L'equilibratrice è alimentata con batteria a 12V,

Carica batterie a parete fornito di serie.



3 USO DEL PANNELLO DI CONTROLLO

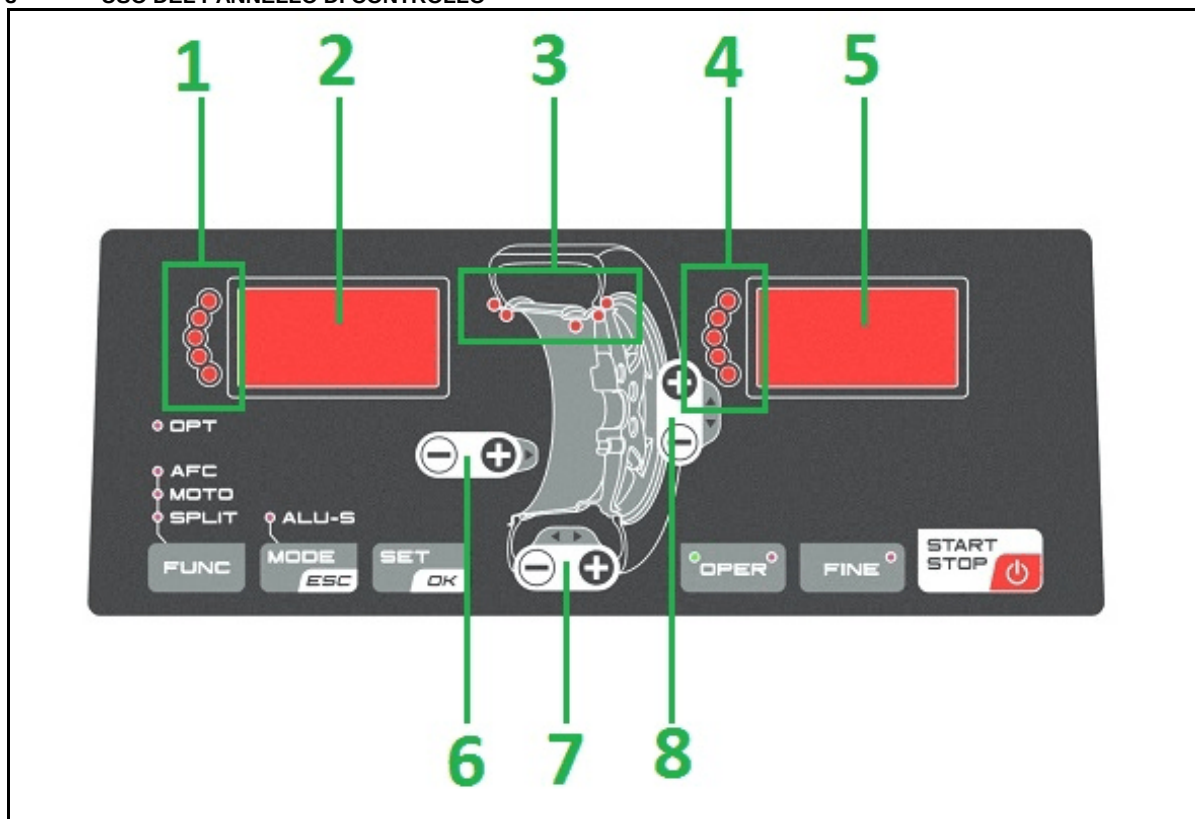


FIG. 6: Pannello di controllo B141.G2.T

3.1 Significato dei tasti sulla tastiera

Queste istruzioni si riferiscono al normale modo di operare. Altre funzioni possono essere attivate da questi tasti operando in altro modo (vedi Funzioni Speciali).

<MODE>:	Selezione modalità di lavoro: Dinamica-Statica-Alu
<SET>:	Conferma selezione
<OPER>:	Selezione Operatore 1 o 2
<FINE>:	Selezione scala di lettura
<FUNC>:	Selezione funzioni specifiche
<START-STOP>:	Attiva e arresta la rotazione della ruota
6 <DISTANZA -/+>:	Imposta la misura del fianco interno
7 <LARGHEZZA -/+>:	Imposta la misura della larghezza
8 <DIAMETRO -/+>:	Imposta la misura del diametro

3.2 Significato dei led

1-4:	indicano la posizione del peso richiesto
2-5:	indicano l'ammontare del peso richiesto
3:	indicano il punto di applicazione dei pesi

4 CALIBRAZIONE



NOTA: I seguenti sintomi indicano la necessità di calibrazione:

- a) il programma di controllo della calibrazione fallisce.
- b) letture del peso costantemente alte o basse.
- c) punto di squilibrio indicato costantemente errato.
- d) sono sempre necessari più di due lanci per equilibrare le ruote.

4.1 Come calibrare l'equilibratrice B141.G2.T e B141.G2.TC

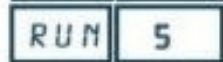
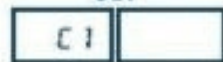
Montare ruota con flangia e controflangia come fig. 8



SET



SET



Accendere l'equilibratrice.

Quando appare **SOF X.XX** (versione sw), premere **<SET>**; appare **CAL** sul display di sinistra.

Premere **<SET>** per entrare nel programma di calibrazione della macchina.

Eeguire manualmente il primo lancio di calibrazione della ruota.



NOTA: **ACC EL:** imprimere maggiore velocità.

RED UCE: ridurre la velocità.

GO OD: la velocità impressa è corretta.

Applicare il peso di calibrazione sul fianco interno della ruota (vedi fig. 9).

Eeguire manualmente il secondo lancio di calibrazione della ruota.

Fine della calibrazione.

Premere **<MODE/ESC>** per uscire dalla procedura di calibrazione.

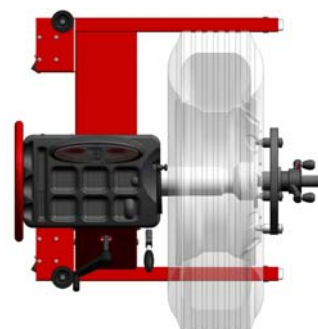


FIG. 8

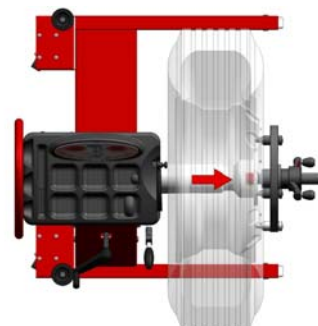
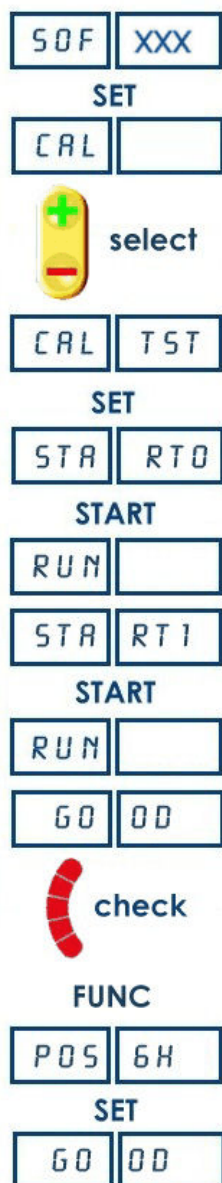


FIG. 9

4.2 Come controllare la calibrazione



Premere <+/-> per selezionare CAL TEST

Montare una ruota sulla flangia (vedi figura 11).

Eseguire manualmente il lancio della ruota

Inserire il peso di calibrazione come illustrato in figura 12.

Eseguire manualmente il lancio della ruota

Premere <FINE> per visualizzare il valore preciso.
Il risultato corretto è 160-0 (± 3).

Quando tutti i led del display di sinistra sono accesi, il peso di calibrazione deve essere a ore 6.
In caso contrario, premere <FUNC> per calibrare la posizione

Girare la ruota fino a che il peso di taratura non è in posizione a ore 6.

Premere <SET> per calibrare la posizione.

Premere <MODE/ESC> per uscire dalla procedura di calibrazione.

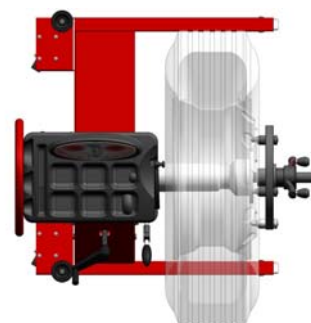


FIG. 11

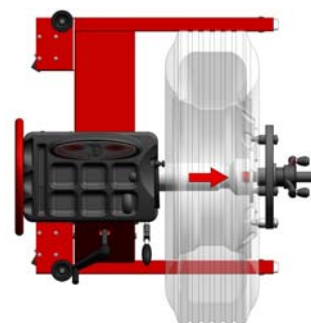


FIG. 12

5 MISURA E CORREZIONE DELLO SQUILIBRIO

5.1 Montaggio della ruota sull'equilibratrice

5.1.1 Scegliere attentamente il cono o la flangia per la ruota da equilibrare.



NOTA: L'operazione di centraggio e bloccaggio della ruota è fondamentale per una corretta equilibratura. Buoni risultati dipendono dalla correttezza di queste operazioni. Pulire accuratamente tutti i coni, l'attacco filettato e gli accessori prima di montare una ruota sulla macchina.



PERICOLO: Bloccare sempre correttamente le flange sull'albero motore e la ruota alla flangia usata.



5.1.2 Abbassare l'equilibratrice tramite l'apposita manovella di sollevamento

5.1.3 Bloccare l'albero tramite la leva di bloccaggio

5.1.4 Montare la flangia

5.1.5 Avvicinare l'equilibratrice alla ruota in esame

5.1.6 Montare la ruota e la controflangia sull'albero

5.1.7 Bloccare la ruota sull'albero tramite l'apposito volantino di bloccaggio

5.1.8 Sollevare l'equilibratrice tramite l'apposita manovella di sollevamento



NOTA: Prima di procedere alla misura dello squilibrio riportare l'equilibratrice in posizione completamente sollevata.

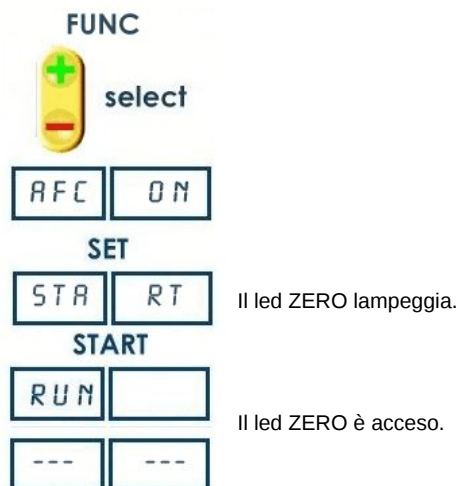
5.2 Come fare la compensazione automatica della flangia usando la funzione AFC (optional)



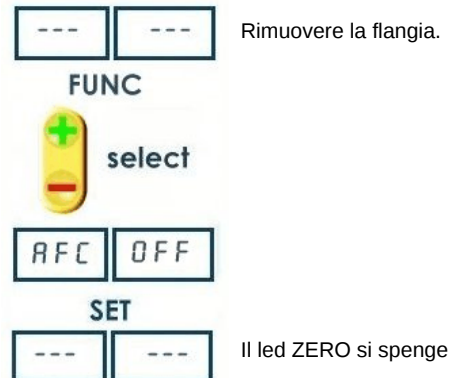
NOTA: Questa operazione permette di eliminare lo squilibrio della flangia o di qualsiasi altro accessorio.

5.2.1 Bloccare la flangia richiesta sull'albero, senza la ruota.

COME ATTIVARE LA FUNZIONE AFC



COME DISATTIVARE LA FUNZIONE AFC



5.3 Inserimento delle dimensioni del cerchio (autocarro)



NOTE: *Opzione DOPPIO OPERATORE (optional): questa equilibratrice permette l'uso alternato da parte di due operatori. Ognuno può impostare le misure delle ruote che sta equilibrando senza modificare i dati dell'altro semplicemente premendo il tasto <OPER>. Oltre alle misure viene memorizzata anche la modalità operativa corrente.*

5.3.1 DINAMICA

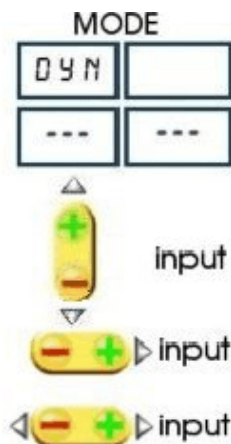


FIG. 17: Inserimento misure ruota

Premere **MODE** per selezionare la modalità desiderata.

Selezionare il diametro della ruota.

Selezionare la distanza della ruota.

Selezionare la larghezza della ruota.

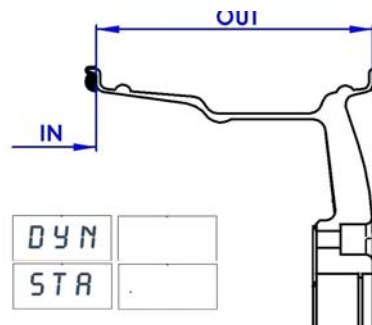
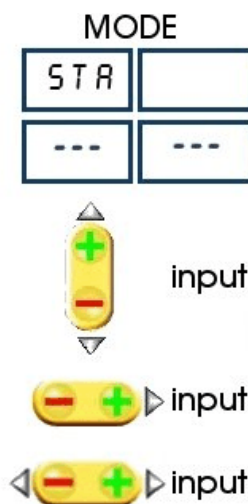


FIG. 18: DYNAMIC -STATIC

5.3.2 STATICA



Premere **MODE** per selezionare la modalità desiderata.

Selezionare il diametro della ruota.

Selezionare la distanza della ruota.

Selezionare la larghezza della ruota.



FIG. 19: Posizione asta per la misura della distanza

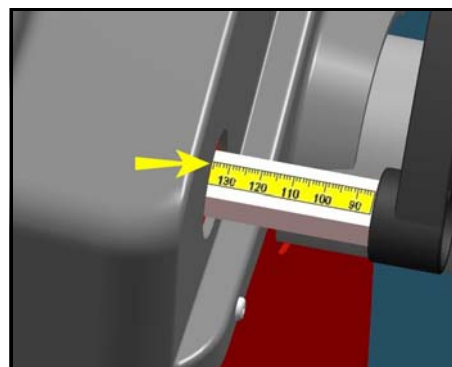
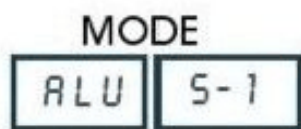


FIG. 21: Lettura della Distanza

5.3.3 ALU S-1 / ALU S-2 (Introduzione manuale dei dati).



Premere **MODE** per selezionare la modalità desiderata.



Selezionare il diametro della ruota.



Inserire la misura interna (IN 1).



Inserire la misura esterna (IN 2).

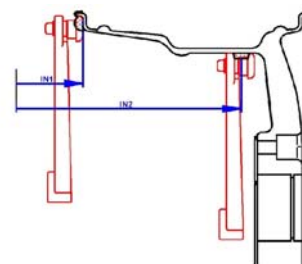


FIG. 22: ALU S-1

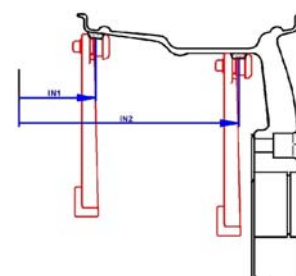


FIG. 24: ALU S-2

5.3.4 ALU S-1 / ALU S-2 (Introduzione automatica dei dati optional).



Premere **MODE** per selezionare la modalità desiderata.



Inserire la misura interna (Fig. 26).
Attendere il BEEP.



Inserire la misura esterna (Fig 27).
Attendere il BEEP.

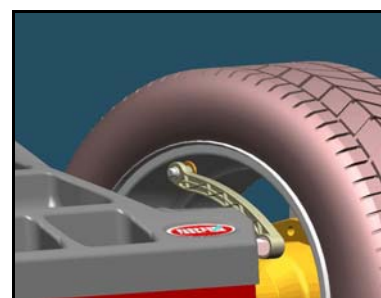


FIG. 26

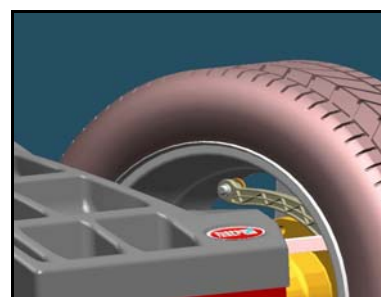


FIG. 27

5.4 Misurazione e correzione dello squilibrio

- 5.4.1 Dopo aver inserito le dimensioni della ruota, eseguir manualmente il lancio della ruota fino a che **GOOD** appare sul display.



NOTA

Acc E I: imprimere maggiore velocità;

r Ed UCE: ridurre la velocità;

Go od: velocità impressa corretta;

- 5.4.2 Alla fine del lancio, frenare la ruota. I display mostreranno il peso e la posizione richiesti per lo squilibrio rilevato.

- 5.4.3 Se lo squilibrio mostrato è **GOOD**, premere **<FINE>** per visualizzare lo squilibrio residuo.

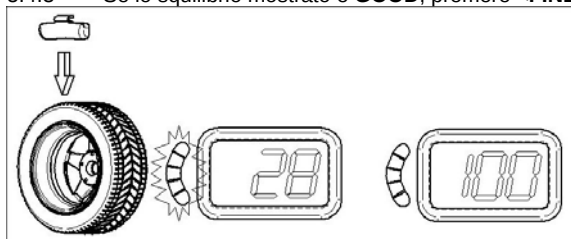


FIG. 28: indicazione peso fianco interno

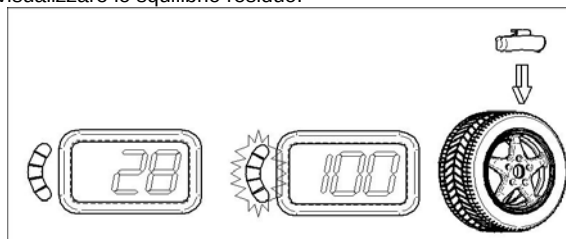


FIG. 29: indicazione peso fianco esterno



NOTE: Il led OPT lampeggia se lo squilibrio in statica supera i 20grs. In tal caso è consigliata la procedura di ottimizzazione.

6 COME EFFETTUARE LA PROCEDURA DI OTTIMIZZAZIONE (optional)

- 6.1 Misura lo squilibrio del cerchio senza pneumatico. Dopo aver calcolato lo squilibrio del cerchio, premere **<FUNC>** per entrare nella procedura di ottimizzazione.



Montare il pneumatico sul cerchio.
Posizionare la ruota sull'albero nella stessa
posizione precedente.

Eeguire manualmente il lancio della ruota

Il display di sinistra (20 nell'esempio) indica lo
squilibrio statico presente.
Il display destro (55% nell'esempio) indica la
possibile percentuale di riduzione del peso in
%.

Girare la ruota fino a che appare SIGN 1.

Segnare il cerchio a ore 12.

Girare la ruota fino a che appare SIGN 2.

Segnare il pneumatico a ore 12.

Far corrispondere i due segni per poter ottimizzare lo squilibrio.

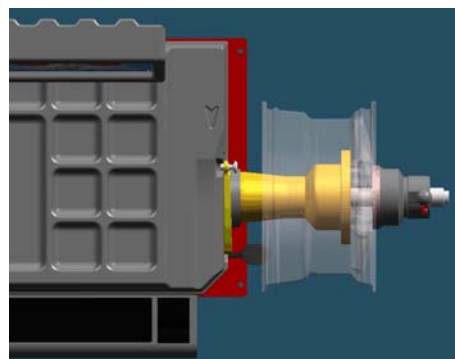


FIG. 31: Primo lancio, solo cerchio

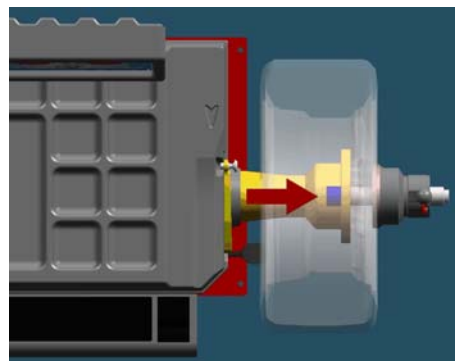


FIG. 32: Secondo lancio, ruota completa

- 6.2 Premere **<SET>** per tornare al sistema di misura dello squilibrio. I display mostreranno lo squilibrio residuo.

7 COME UTILIZZARE LA FUNZIONE DI SPLIT

7.1 Misurare lo squilibrio e premere <FUNC> per entrare nella funzione di split.

FUNC

 **select**

SPL	IT
-----	----

SET

TU	RN
POS	1

SET

Girare la ruota fino a che non appare POS 1.

Segnare il pneumatico posizionando la prima razza di riferimento a ore 12.

TU	RN
POS	2

SET

Girare la ruota fino a che non appare POS 2.

Segnare il pneumatico posizionando la seconda razza di riferimento a ore 12.

7.2 Il peso corretto viene mostrato solo quando la ruota è nella corretta posizione a ore 12.

8 FUNZIONI SPECIALI

8.1 Entrare nel menu delle funzioni speciali

Accendere la macchina e premere **<SET>** mentre i display visualizzano SOF X.XX.
Le funzioni possibili sono:

CAL	Calibrazione equilibratrice
CAL tSt	Controllo calibrazione sensori
CAL r od	Calibrazione sistema di misura
SEn So r	Diagnostica sensori
StA tiS	Statistica utilizzo macchina
USr Se t	Setup utente
tEc Se t	Setup tecnico
Se r num	Matricola
Act Cod	Inserimento codici attivazioni

8.2 Diagnostica sensori

Accendere la macchina e premere **<SET>** mentre i display visualizzano SOF X.XX. Selezionare **SEn So r** e premere **<SET>** per entrare in diagnostica sensori.
Le funzioni possibili sono:

r PM	Velocità di rotazione motore
dIS	Indica il valore del canale della distanza
dIA	Indica il valore del canale della diametro
tO	Sensore di posizione in posizione di zero
POs	Angolo del sensore di posizione (da 0 a 255)
PS1	Tensione del sensore PS1
PS2	Tensione del sensore PS2
Cou	Il carter è aperto o chiuso

8.3 Statistica

Accendere la macchina e premere **<SET>** mentre i display visualizzano SOF X.XX. Selezionare **StA tiS** e premere **<SET>** per entrare in statistica.
Le funzioni possibili sono:

tOt	Totale lanci effettuati
SUC	Percentuale di lanci con un buon risultato
da 11 a 17	Percentuale delle ruote con il diametro indicato
CAL	Numero di calibrazioni

8.4 Setup utilizzatore

Accendere la macchina e premere **<SET>** mentre i display visualizzano SOF X.XX. Selezionare **USa SET** e premere **<SET>** per entrare nel setup utilizzatore.
Le funzioni possibili sono:

ScA LE	Selezione della soglia di visualizzazione delle grammature 1 o 5 grammi (0.05/0.25 once).
Cu t oFF	Seleziona il peso minimo che deve essere visualizzato.
Uni Out	Unità di misura per la larghezza (0 = pollici, 1 = mm).
Uni Umb	Unità di misura per il peso (0 = grammi, 1 = once).
Fin AL	Visualizzazione risultato finale (0 = normale, 1 = lampeggio, 2 = Go OD).
biP	Segnale sonoro (ON o OFF).
EME StP	Frenata del motore in caso di stop di emergenza del motore (On o OFF) (OFF: viene tolta l'alimentazione del motore).
Cou E r	On = il motore parte solo se il carter è chiuso; OFF = carter non installato; Au t = chiudendo il carter il motore parte automaticamente.
r od	Abilita/Disabilita il sistema di misura automatico.
rES Et	Imposta il setup del costruttore.

APPENDICE

A: Dati Tecnici

Alimentazione elettrica	12V (alimentatore 220V fornito di serie)
Potenza assorbita	5 watt
Velocità di rotazione	82-98 rpm
Tempo di equilibratura	10-25 s.
Precisione di misura	2grs auto 20grs carri
Dimensioni della ruota	Diametro cerchio da 8" (200mm) a 26" (650mm) Diametro ruota max 34" (870mm) Peso ruota Max 200 Kg (440Lbs)

Dimensioni dell'equilibratrice

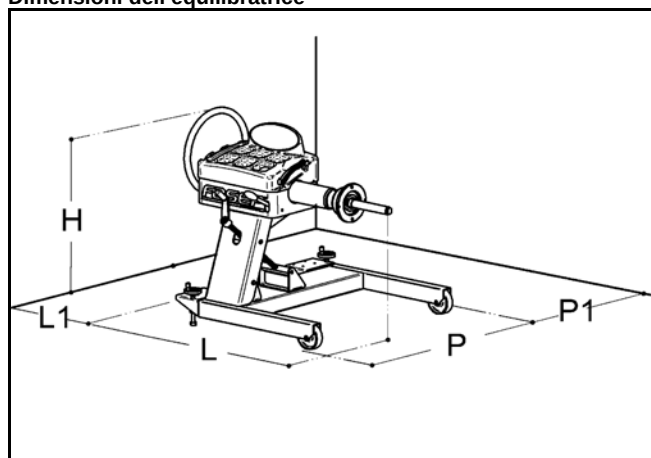


FIG. 34: Misure dell'equilibratrice

	B141.G2.T
L (mm)	1110
L1 (mm)	500
P (mm)	1000
P1 (mm)	200
H (mm)	1000
Peso (kg)	130

B: Dati ambientali e Requisiti di Sicurezza

Dati Ambientali

[Condizioni di Lavoro]

Questa unità è destinata solo per l'utilizzo in ambienti chiusi.

Temperatura: da 0 a 45°C

Umidità Relativa: da 5 a 80% a 40°

[Condizioni di magazzino]

L'imballo è previsto solo per immagazzinamento in luoghi chiusi.

Temperature: da -25° a 70°C

Umidità: da 5 al 95% a 40°C

Caratteristiche di Sicurezza

1. Il Porta piombi può essere rimosso per l'assistenza. Esso è avvitato al corpo macchina mediante viti, in modo tale che solo volutamente possa essere rimosso. La rimozione di questa protezione è limitata al solo Personale Tecnico Autorizzato.
2. Il Pannello di Controllo può essere rimosso per l'assistenza. Esso è avvitato al corpo macchina mediante viti in modo tale che solo volutamente possa essere rimosso. La rimozione di questa protezione è limitata al solo Personale Tecnico Autorizzato.



PERICOLO: Il carter di sicurezza è comunque necessario quando si usa il kit moto.



ATTENZIONE FASEP 2000 srl non sarà responsabile per ogni inconveniente, rottura e incidenti causati direttamente o indirettamente da tecnici non autorizzati. L'assistenza ad ogni parte fatta da personale non autorizzato farà decadere la garanzia e ogni diritto del proprietario sulla macchina.



NOTA: Il carter di sicurezza non è necessario in quanto la velocità di rotazione della macchina è inferiore a 100rpm. Un carter di sicurezza è comunque raccomandato quando si devono equilibrare ruote con diametro maggiore di 20".

Caratteristiche di Sicurezza Generale

[prima di usare o fare assistenza su questa macchina]

1. Leggere le istruzioni e l'intero manuale prima di utilizzare o fare assistenza all'equilibratrice.
2. Assicurarsi che l'alimentazione elettrica sia conforme alle specifiche riportate sulla targhetta.
3. Assicurarsi che la macchina sia in una posizione stabile e fissata al terreno.

[quando si usa la macchina]

4. Proteggere adeguatamente i cavi di alimentazione della macchina.
5. Durante la pulizia della zona dove è utilizzata la macchina, assicurarsi che la macchina sia adeguatamente protetta.
6. Togliere i sassi ed il fango depositati sul pneumatico prima di equilibrare la ruota.
7. Non toccare la ruota mentre sta girando.
8. Assicurarsi che i contrappesi di equilibratura siano ben attaccati prima di controllare lo squilibrio residuo.

[quando si fa assistenza alla macchina]

9. Assicurarsi che l'alimentazione sia staccata prima di effettuare un'assistenza sulla macchina.
10. L'assistenza a schede, parti elettriche e meccaniche deve essere fatta solo da un Centro Assistenza Autorizzato.

C: Errori e Malfunzionamenti riconosciuti dal Computer

Gli errori possono riguardare solo alcuni modelli.

ERR 1: L'albero non gira

ERR 2: Senso di rotazione errato

ERR 3: Velocità di rotazione instabile

ERR 4: Velocità di rotazione errata (troppo bassa/alta)

ERR 5: Malfunzionamento Sensore/Disco di Posizione

ERR 6: Carter di protezione aperto

ERR 7: Lancio interrotto

ERR 8: Peso di Calibrazione non inserito

ERR 9: Codice attivazione errato

ERR 10: Fondo scala

ERR 11: Matricola errata

ERR 12: Matricola non inserita

ERR 13: La stampante non è collegata

ERR 14: Password errata

ERR 15: Errore in E²prom

ERR 16: Calibrazione inesistente

ERR 17: Asta in posizione errata

ERR 18: Peso richiesto fuori tolleranza

ERR 19: Riservato

ERR 20: Riservato

ERR 21: Errore di inserimento dati

ERR 22: La ruota non viene frenata

ERR 23: Riservato

ERR 24: Albero aperto o pressione aria insufficiente

Per una lista completa e aggiornata degli errori con le relative procedure per la risoluzione Vi preghiamo di visitare
<http://support.fasep.it/kb>